

---

# Etat des lieux de la cobotique industrielle et de la conduite de projet associée

Mouad Bounouar\*<sup>1</sup>, Richard Bearee<sup>2</sup>, Tahar-Hakim Benchekroun<sup>3</sup>, and Ali Siadat<sup>1</sup>

<sup>1</sup>Laboratoire de Conception Fabrication Commande – Arts et Métiers ParisTech, Université de Lorraine  
: EA4495 – France

<sup>2</sup>Laboratoire d'Ingénierie des Systèmes Physiques et Numériques – École Nationale Supérieure d'Arts et Métiers, École Nationale Supérieure d'Arts et Métiers, École Nationale Supérieure d'Arts et Métiers, École Nationale Supérieure d'Arts et Métiers, École Nationale Supérieure d'Arts et Métiers, École Nationale Supérieure d'Arts et Métiers, École Nationale Supérieure d'Arts et Métiers – France

<sup>3</sup>Centre de recherche sur le travail et le développement – Conservatoire National des Arts et Métiers [CNAM] : EA4132, Conservatoire National des Arts et Métiers [CNAM] : EA4132 – France

## Résumé

La cobotique industrielle est présentée comme une voie de compétitivité des entreprises, en combinant les compétences et le savoir-faire décisionnel humains avec les avantages robotiques. La place et la sécurité de l'Homme dans les systèmes cobotiques suscitent beaucoup de discussions. Cet article présente un état des lieux de la cobotique industrielle en termes de modalités de collaboration Hommes-Robots, et de raisons et critères de conception et s'intéresse à la place des opérateurs dans ce contexte dès la phase de conception des systèmes cobotiques. Mots-clés : Cobotique ; IHR ; Conduite de projet

---

\*Intervenant